

# 葡萄収穫機: 自動走行ガイド



葡萄収穫機の進路を誘導するために配置された2つの mic 超音波センサまたはpico+ 超音波センサは、葡萄の木の畝またはトレリス (つる植物等用の棚) からの距離を連続的に測定します。収穫機の制御システムは、測定された距離値を使って誘導システムの自動調節を行います。このようにして、収穫機は葡萄の木やトレリスを等間隔で通過することができます。

## アプリケーション領域

農業機械

## このアプリケーション領域のセンサー



**mic-35/IU/M**



**mic-130/IU/M**

動作範囲: 65 - 600 mm  
ハウジング: 円筒 M30  
出力: 1 x アナログ 4-20 mA + 0-10 V



***pico+35/I***

動作範囲: 200 - 2.000 mm  
ハウジング: 円筒 M30  
出力: 1 x アナログ 4-20 mA + 0-10 V



***pico+100/I***

**動作範囲:** 65 - 600 mm  
**ハウジング:** 円筒 M18  
**出力:** 1 x アナログ 4-20 mA

**動作範囲:** 120 - 1.300 mm  
**ハウジング:** 円筒 M18  
**出力:** 1 x アナログ 4-20 mA