



Extrait de notre catalogue en ligne :

***wms-35/RT***

Mise à jour: 2026-09-02



## **wms**

Les capteurs wms sont parfaits pour une évaluation des signaux par le client.

### **Points forts**

### **Caractéristiques essentielles**

- > Entrée pilotée > pour le contrôle de l'émetteur à ultrasons
- > Sortie écho > pour l'exploitation par le client dans la commande
- > 1 Sortie écho > résistant à 10 mA
- > 5 portées de détection avec une portée de mesure comprise entre 30 mm et 8 m
- > Résolution 0,36 mm
- > Tension de service 10–30 V

## Les capteurs wms

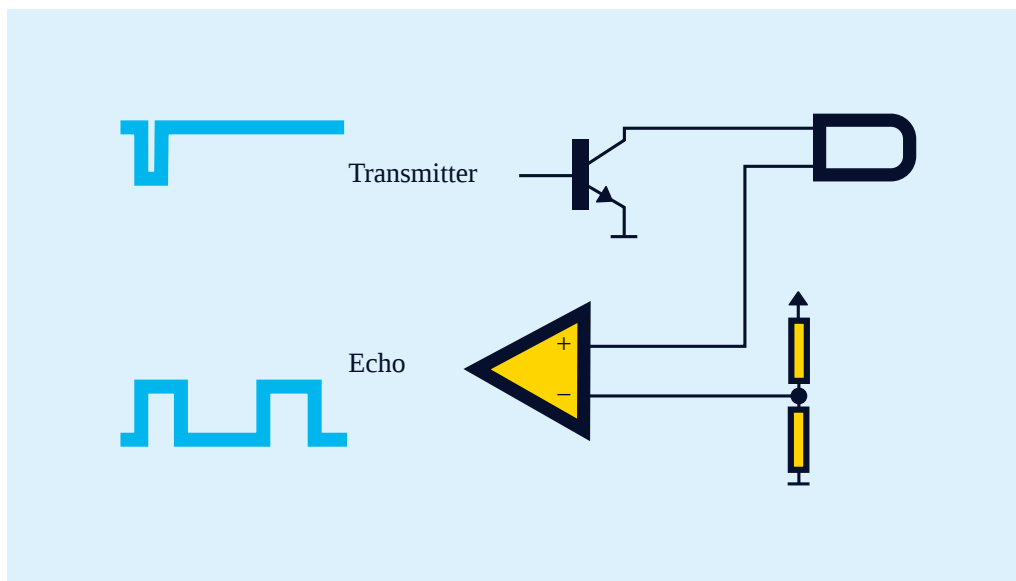
nécessitent un amplificateur wms ou une commande et un traitement du signal fournis par le client.

### Une alternative économique

aux capteurs compacts est offerte avec ces capteurs wms lorsque le capteur doit pouvoir être piloté par le client. Généralement, une commande à microprocesseur est nécessaire.

### L'entrée »Emetteur«

du capteur wms permet de déclencher l'émission d'une impulsion d'ultrasons. Pour cela, un transistor à collecteur ouvert, mis brièvement à la masse par l'utilisateur, génère le signal.



*Pilotage d'un capteur wms (système client)*

### La sortie »Echo«

transmet ensuite tous les échos reçus sous la forme d'un bit (écho oui/non). Selon le type de capteur, cela demande entre 8 et 65 ms. La sortie pnp peut supporter 10 mA. Le calcul et le traitement de la distance sont effectués par le système développé par le client.

### ***Nos ingénieurs projets***

vous prêteront volontiers leur concours pour l'intégration d'un capteur wms dans votre système de contrôle.

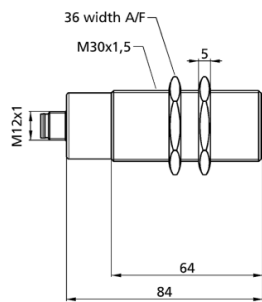
## ***Vous avez des exigences particulières?***

Rien d'aussi simple que ça.

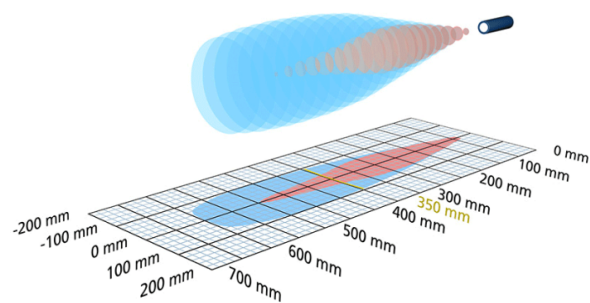
Avec nous, vous pouvez facilement trouver votre solution. Parlez nous de votre application: Pascal Kraszewski, Ingénieur Commercial  
France: M 07 81 00 50 28.

# wms-35/RT

## Dessin à l'échelle



## Zone de détection



sortie écho

D ..... 600 mm

|                        |                                      |
|------------------------|--------------------------------------|
| Boîtier                | cylindrique M30                      |
| Mode de fonctionnement | capteur pour appareils de traitement |

### Spécial ultrason

|                           |                                   |
|---------------------------|-----------------------------------|
| Procédé de mesure         | temps de propagation de l'écho    |
| Fréquence du transducteur | 400 kHz                           |
| Zone morte                | 65 mm                             |
| Portée de service         | 350 mm                            |
| Portée limite             | 600 mm                            |
| Reproductibilité          | ± 0,15 %                          |
| Précision                 | variation de température 0,17 %/K |

### Données électriques

|                                |                                                        |
|--------------------------------|--------------------------------------------------------|
| Tension de service $U_B$       | 10-30 V CC, protégée contre les inversions de polarité |
| Ondulation résiduelle          | ± 10 %                                                 |
| Consommation de courant à vide | ≤ 30 mA                                                |
| Type de raccordement           | connecteur M12 × 4 pôles                               |

### Sorties

|          |                                                              |
|----------|--------------------------------------------------------------|
| Sortie 1 | sortie écho<br>pnp : $I_{max} = 10 \text{ mA}$ (sortie écho) |
|----------|--------------------------------------------------------------|

### Entrées

|          |                      |
|----------|----------------------|
| Entrée 1 | entrée écho émetteur |
|----------|----------------------|

## Boîtier

|                                       |                                                                                   |
|---------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------|
| Matériau                              | corps en laiton, nickelé, pièces en matière plastique PBT                         |
| Transducteur ultrasonique             | mousse de polyuréthane, résine époxy chargée verre                                |
| Indice de protection (selon EN 60529) | IP 65                                                                             |
| Température de service                | -25° C à +70° C                                                                   |
| Température de stockage               | -40° C à +85° C                                                                   |
| Poids                                 | 200 g                                                                             |
| Autres modèles                        | acier inoxydable<br>haute résistance chimique<br>raccord pour câble (sur demande) |

## Équipement/Particularités

|                             |     |
|-----------------------------|-----|
| Éléments de réglage         | non |
| Possibilités de réglage     | non |
| Synchronisation             | oui |
| Fonctionnement en multiplex | oui |
| Éléments de visualisation   | non |

## Accessoires

|                         |                                                          |
|-------------------------|----------------------------------------------------------|
| Accessoires utilisables | KST4A-2/M12<br>KST4A-5/M12<br>KST4G-2/M12<br>KST4G-5/M12 |
|-------------------------|----------------------------------------------------------|

## Dessin à l'échelle

