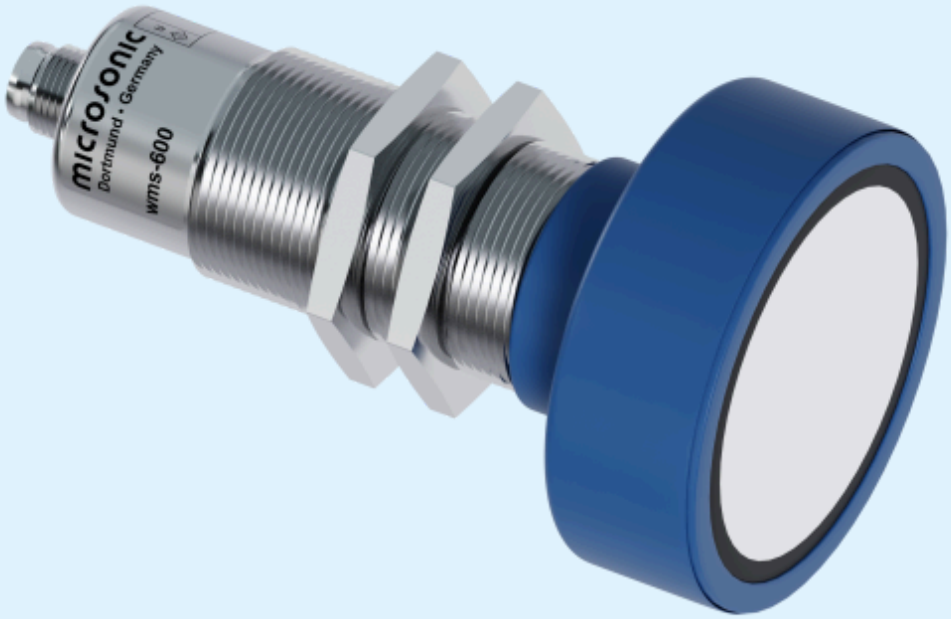
microsonic




Extrait de notre catalogue en ligne :

# *wms-600/RT*

Mise à jour: 2026-11-20

microsonic GmbH / Phoenixseestraße 7 / 44263 Dortmund / Germany / **T** +49 231 975151-0 / **F** +49 231 975151-51 / **E** info@microsonic.de
microsonic® ist eine eingetragene Marke der microsonic GmbH. Alle Rechte vorbehalten. Änderungen vorbehalten.



# wms

Les capteurs wms sont parfaits pour une évaluation des signaux par le client.

## Points forts

## Caractéristiques essentielles

- Entrée pilotée › pour le contrôle de l'émetteur à ultrasons
- Sortie écho › pour l'exploitation par le client dans la commande
- 1 Sortie écho › résistant à 10 mA
- 5 portées de détection avec une portée de mesure comprise entre 30 mm et 8 m
- Résolution 0,36 mm
- Tension de service 10–30 V

# Les capteurs wms

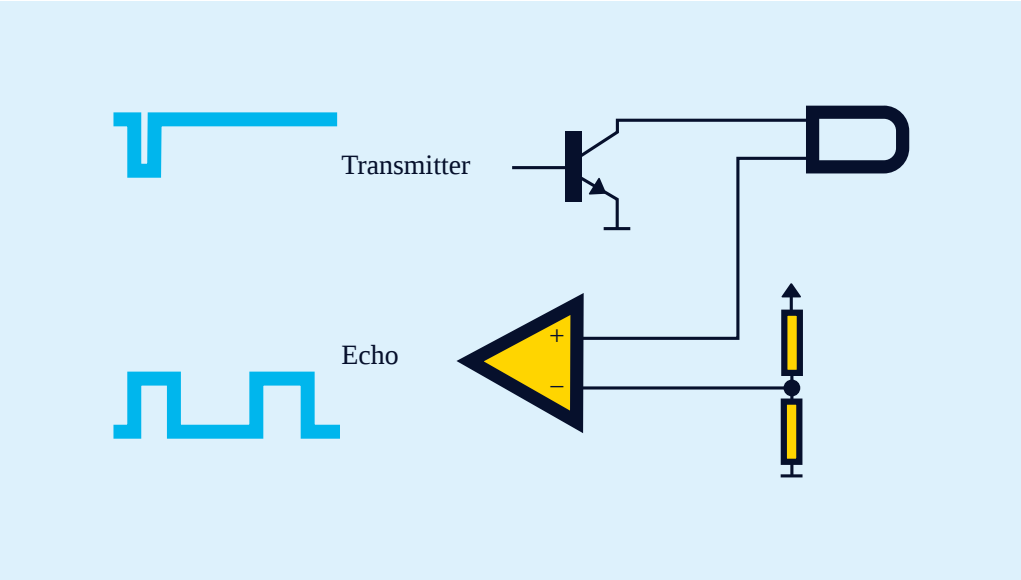
nécessitent un amplificateur wms ou une commande et un traitement du signal fournis par le client.

## Une alternative économique

aux capteurs compacts est offerte avec ces capteurs wms lorsque le capteur doit pouvoir être piloté par le client. Généralement, une commande à microprocesseur est nécessaire.

## L'entrée »Emetteur«

du capteur wms permet de déclencher l'émission d'une impulsion d'ultrasons. Pour cela, un transistor à collecteur ouvert, mis brièvement à la masse par l'utilisateur, génère le signal.




*Pilotage d'un capteur wms (système client)*

## La sortie »Echo«

transmet ensuite tous les échos reçus sous la forme d'un bit (écho oui/non). Selon le type de capteur, cela demande entre 8 et 65 ms. La sortie pnp peut supporter 10 mA. Le calcul et le traitement de la distance sont effectués par le système développé par le client.

***Nos ingénieurs projets***

vous prêteront volontiers leur concours pour l'intégration d'un capteur wms dans votre système de contrôle.

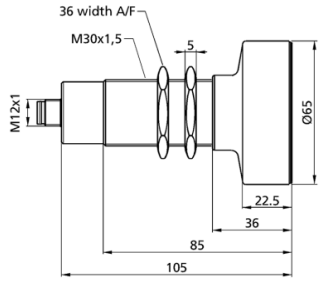
# *Vous avez des exigences particulières?*

Rien d'aussi simple que ça.

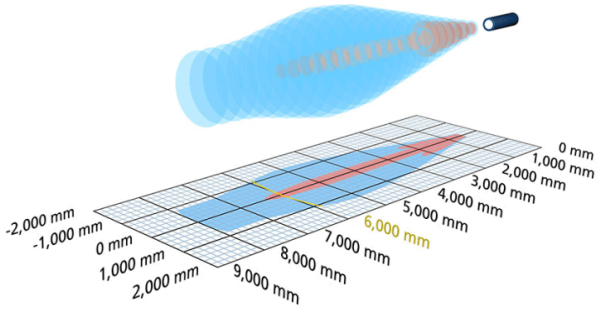
Avec nous, vous pouvez facilement trouver votre solution. Parlez nous de votre application: Pascal Kraszewski, Ingénieur Commercial France: M 07 81 00 50 28.

# wms-600/RT

## Dessin à l'échelle




## Zone de détection




TRIGGER ECHO sortie écho

8.000 mm

| | |
|---|---|
| Boîtier | cylindrique M30 |
| Mode de fonctionnement | capteur pour appareils de traitement |

## Spécial ultrason

| | |
|---|---|
| Procédé de mesure | temps de propagation de l'écho |
| Fréquence du transducteur | 80 kHz |
| Zone morte | 800 mm |
| Portée de service | 6.000 mm |
| Portée limite | 8.000 mm |
| Reproductibilité | ± 0,15 % |
| Précision | variation de température 0,17 %/K |

## Données électriques

| | |
|---|---|
| Tension de service $U_B$ | 10-30 V CC, protégée contre les inversions de polarité |
| Ondulation résiduelle | ± 10 % |
| Consommation de courant à vide | ≤ 30 mA |
| Type de raccordement | connecteur M12 × 4 pôles |

## Sorties

| | |
|---|---|
| Sortie 1 | sortie écho<br>pnp : $I_{max}$ = 10 mA (sortie écho) |

## Entrées

| | |
|---|---|
| Entrée 1 | entrée écho émetteur |

## Boîtier

| | |
|---|---|
| Matériau | corps en laiton, nickelé, pièces en matière plastique PBT |
| Transducteur ultrasonique | mousse de polyuréthane, résine époxy chargée verre |
| Indice de protection (selon EN 60529) | IP 65 |
| Température de service | -25° C à +70° C |
| Température de stockage | -40° C à +85° C |
| Poids | 320 g |
| Autres modèles | acier inoxydable<br>raccord pour câble (sur demande) |

## Équipement/Particularités

| | |
|---|---|
| Éléments de réglage | non |
| Possibilités de réglage | non |
| Synchronisation | oui |
| Fonctionnement en multiplex | oui |
| Éléments de visualisation | non |

## Accessoires

| | |
|---|---|
| Accessoires utilisables | KST4A-2/M12<br>KST4A-5/M12<br>KST4G-2/M12<br>KST4G-5/M12 |

## Dessin à l'échelle

