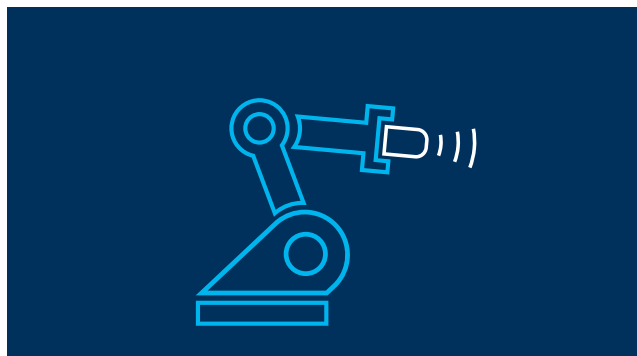


Posizionamento di robot



Per il posizionamento dei bracci del robot, i sensori a ultrasuoni pico+ nel manicotto filettato M18 oppure i sensori zws in custodia a parallelepipedo rappresentano la soluzione ideale grazie alle dimensioni ridotte.

Settori di applicazione

Altri

SENSORI PER QUESTO SETTORE DI APPLICAZIONE



zws-25/CI/QS

Raggio d'azione nominale: 30 - 350 mm

Custodia: a parallelepipedo

Uscite: 1 x analogico 4-20 mA



zws-35/CI/QS

Raggio d'azione nominale: 64 - 600 mm

Custodia: a parallelepipedo

Uscite: 1 x analogico 4-20 mA



pico+25/I

Raggio d'azione nominale: 30 - 350 mm

Custodia: cilindrico M18

Uscite: 1 x analogico 4-20 mA



pico+35/I

Raggio d'azione nominale: 65 - 600 mm

Custodia: cilindrico M18

Uscite: 1 x analogico 4-20 mA