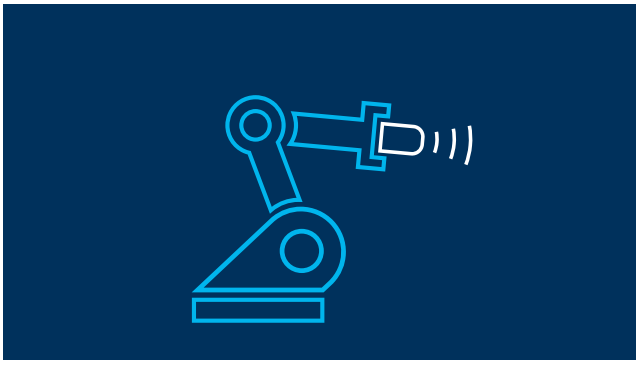
Posizionamento di robot



Per il posizionamento dei bracci del robot, i sensori a ultrasuoni pico+ nel manicotto filettato M18 oppure i sensori zws in custodia a parallelepipedo rappresentano la soluzione ideale grazie alle dimensioni ridotte.

Settori di applicazione

Altri

SENSORI PER QUESTO SETTORE DI APPLICAZIONE



zws-25/CI/QS
Raggio d'azione nominale: 30 - 350 mm
Custodia: a parallelepipedo
Uscite: 1 x analogico 4-20 mA



zws-35/CI/QS
Raggio d'azione nominale: 64 - 600 mm
Custodia: a parallelepipedo
Uscite: 1 x analogico 4-20 mA



pico+25/I
Raggio d'azione nominale: 30 - 350 mm
Custodia: cilindrico M18
Uscite: 1 x analogico 4-20 mA



pico+35/I
Raggio d'azione nominale: 65 - 600 mm
Custodia: cilindrico M18
Uscite: 1 x analogico 4-20 mA