포도 수확기: 자동 경로 안내



포도 수확기의 주행 경로를 안내하기 위해 설치된 두 개의 mic 초음파 센서 또는 PICO+ 초음파 센서는 포도 줄기나 지주 구조물과의 거리를 지속적으로 측정합니다. 수확기의 제어 시스템은 측정된 거리 값을 바탕으로 안내 시스템을 자동으로 조정하며, 이를 통해 수확 기계가 덩굴이나 지주 구조물 사이를 고르게 주행할 수 있도록 합니다.

응용 분야

Agricultural Machinery

이 응용 분야용 센서



mic-35/IU/M
동작 범위: 65 - 600 mm
하우징: M30 실린더형
출력: 1 x 아날로그 4-20 mA + 0-10 V



mic-130/IU/M
동작 범위: 200 - 2.000 mm
하우징: M30 실린더형
출력: 1 x 아날로그 4-20 mA + 0-10 V



pico+35/I
동작 범위: 65 - 600 mm
하우징: M18 실린더형
출력: 1 x 아날로그 4-20 mA



pico+100/I
동작 범위: 120 - 1.300 mm
하우징: M18 실린더형
출력: 1 x 아날로그 4-20 mA